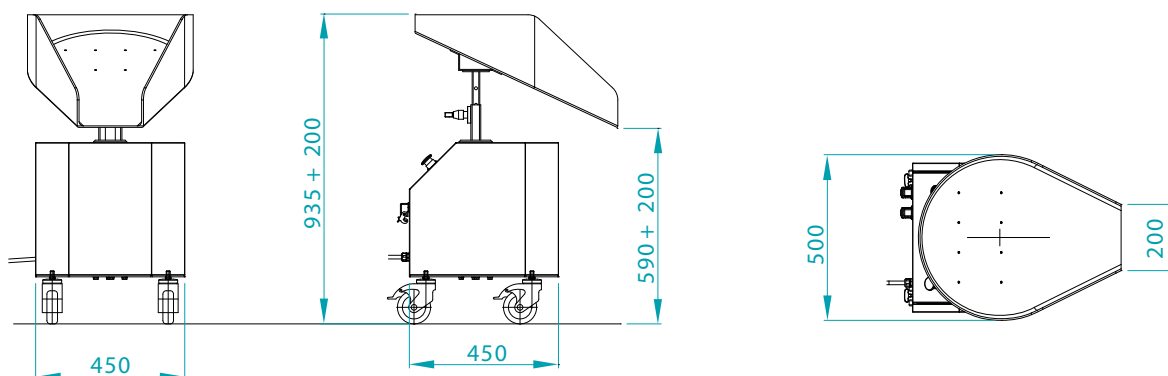




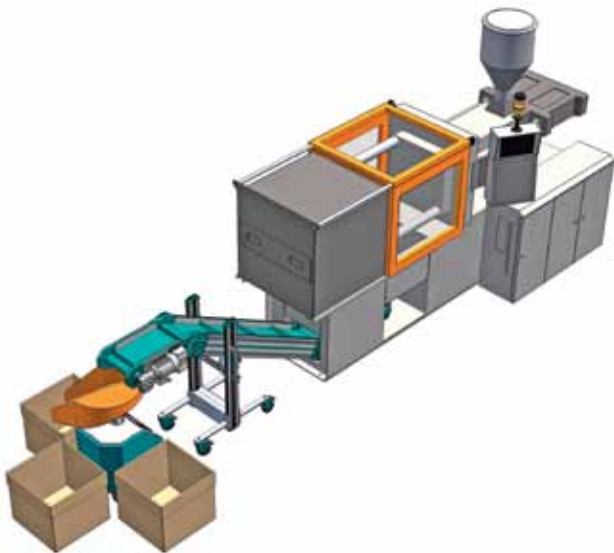
- Dávkovač Duck môže pracovať dvomi rôznymi spôsobmi :
 - využívanie A/C signál - bez napätia, ktorý prichádza z I.M.M robota;
 - nastavenie času pre plnenie každého kontajnera.
- Zobáčik Ducka sa dá otáčať o 360° a môže viesť produkt na akýkoľvek bod trasy.
- Kapacita: nesmie prekročiť váhu 2 kg.
- Výkon motora pre otáčanie zobáčka Ducka je 0,06 kW.
- Štandardné napätie motora : 400 V/50 Hz.

ROZMERY



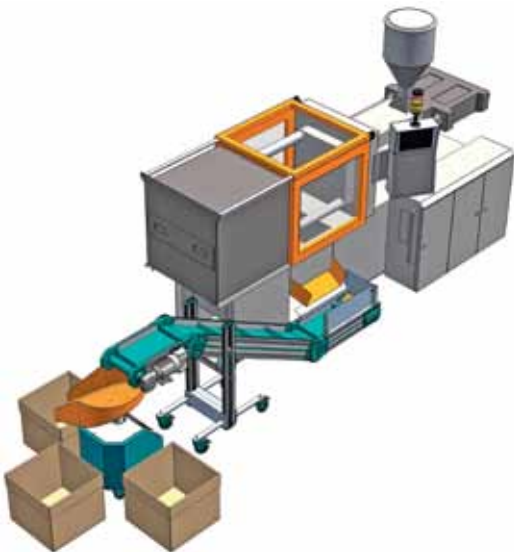
Poznámka : Je možné nastaviť, aby Duck sprostredkoval tovar na niekoľkých miestach v rámci jednej nádoby, aby sa zabránilo hromadeniu výrobkov do tvaru pyramídy.

Príklady polohovania pri I.M.M.



Duck dávkovač polohovaný pri I.M.M.

- Najviac používané riešenie: dopravník je vložený do I.M.M v pozdĺžnej polohe.
- Množstvo kontajnerov umiestnených pri Ducku závisí od dostupného priestoru.
- Ak je všetko nastavené správne na ovládacom paneli Ducka, ten si zapamätá čas dopravníka, za ktorý výrobok dopraví do kontajnera.



Duck dávkovač polohovaný pri I.M.M.

- Toto riešenie sa líši od predchádzajúceho tým, že dopravník je umiestnený priečne pod I.M.M.
- Dávkovač Duck je umiestnený pod dopravníkom a distribuuje produkt do rôznych kontajnerov.
- Prevádzková logika Ducka vychádza z počítania I.M.M. cyklov (bez napätia A / C signál z I.M.M.)
- Pre každý kontajner je nastavené množstvo cyklov výrobkov z I.M.M., ktoré v ňom majú byť uložené.



Duck dávkovač polohovaný pri I.M.M.

- Na obrázku možno vidieť ďalšiu možnosť inštalácie Duck dávkovača.
- V porovnaní s predchádzajúcim riešením je dopravník umiestnený kolmo na I.M.M.
- Nakladací dopravník môže byť dodaný aj od iného výrobcu, ale je potrebné, aby bol pripojený k ovládaciemu panelu Ducka, aby mohol byť zastavený počas otáčania zobáčika (4 fázy + uzemnenie).
- Na ovládacom paneli Ducka môžu byť nastavené rôzne body výkladky v rámci jedného kontajnera, čím sa zabraňuje centrálnej akumulácii.